

R2700

Kompaktregler und Temperaturbegrenzer

3-349-383-01 19/11.14



Bedeutung der Symbole auf dem Gerät



EU-Konformitätskennzeichnung



Durchgängige doppelte oder verstärkte Isolierung



Warnung vor einer Gefahrenstelle Achtung Dokumentation beachten



Funktions-Erdanschluss dient der Erdung zu Funktionszwecken (keine Sicherheitsfunktion)



Das Gerät darf nicht mit dem Hausmüll entsorgt werden. Weitere Informationen zur WEEE-Kennzeichnung finden Sie im Internet bei www.gossenmetrawatt.com unter dem Suchbegriff WEEE.

Sicherheitsmerkmale und -vorkehrungen

Der Regler R2700 ist entsprechend den Sicherheitsbestimmungen IEC 61010-1 / DIN EN 61010-1 / VDE 0411-1 gebaut und geprüft. Bei bestimmungsgemäßer Verwendung ist die Sicherheit von Anwender und Gerät gewährleistet.

Lesen Sie die Bedienungsanleitung vor dem Gebrauch Ihres Gerätes sorgfältig und vollständig. Beachten und befolgen Sie diese in allen Punkten. Machen Sie die Bedienungsanleitung allen Anwendern zugänglich.

Beachten Sie folgende Sicherheitsvorkehrungen:

- Das Gerät darf nur an ein Netz entsprechend dem Nenngebrauchsbereich (siehe Anschlussbild und Typschild) angeschlossen werden, das mit einem maximalen Nennstrom von 16 A abgesichert ist
- In der Installation ist ein Schalter oder Leistungsschalter als Trennvorrichtung vorzusehen.

Der Regler darf nicht verwendet werden:

- bei erkennbaren äußeren Beschädigungen
- wenn er nicht mehr einwandfrei funktioniert
- nach längerer Lagerung unter ungünstigen Verhältnissen (z. B. Feuchtigkeit, Staub, Temperatur).

In diesen Fällen muss das Gerät außer Betrieb genommen und gegen unabsichtliche Wiederinbetriebnahme gesichert werden.

Wartung

Gehäuse

Eine besondere Wartung des Gehäuses ist nicht nötig. Achten Sie auf eine saubere Oberfläche. Verwenden Sie zur Reinigung ein leicht feuchtes Tuch. Vermeiden Sie den Einsatz von Lösungs-, Putz- und Scheuermitteln.

Instandsetzung und Austausch von Teilen

Eine Reparatur oder ein Austausch von Teilen am geöffneten Gerät unter Spannung kann und darf nur eine Fachkraft ausführen, die mit den damit verbundenen Gefahren vertraut ist.

Rücknahme und umweltverträgliche Entsorgung

Bei dem Gerät R2700 handelt es sich um ein Produkt der Kategorie 9 nach ElektroG (Überwachungs- und Kontrollinstrumente).

Dieses Gerät fällt unter die RoHS-Richtlinie. Im Übrigen weisen wir darauf hin, dass der aktuelle Stand hierzu im Internet bei www.gossenmetrawatt.com unter dem Suchbegriff WEEE zu finden ist.

Nach WEEE 2012/19EU und ElektroG kennzeichnen wir unsere Elektro- und Elektronikgeräte mit dem nebenstehenden Symbol nach DIN FN 50419.

Diese Geräte dürfen nicht mit dem Hausmüll entsorgt werden. Bezüglich der Altgeräte-Rücknahme wenden Sie sich bitte an unseren Reparatur- und Ersatzteil-Service.

Reparatur- und Ersatzteil-Service

Bitte wenden Sie sich im Bedarfsfall an:

GMC-I Service GmbH Service-Center Thomas-Mann-Straße 20 D-90471 Nürnberg Telefon +49 911 817718-0

Telefax +49 911 817718-253

E-mail service@gossenmetrawatt.com

www.gmci-service.com

Diese Anschrift gilt nur für Deutschland. Im Ausland stehen Ihnen unsere jeweiligen Vertretungen oder Niederlassungen zur Verfügung.

Produktsupport Industrie

Bitte wenden Sie sich im Bedarfsfall an:

GMC-I Messtechnik GmbH Hotline Produktsupport Industrie Telefon +49 911 8602-500 Telefax +49 911 8602-340

E-Mail support.industrie@gossenmetrawatt.com

Identifizierung des Gerätes

Merkmal				Kennung
Kompaktregler 48 x 96 mm, IP67, mit Se	lbstoptimierur	ng, Tauschsollwert und 2 A	Alarme,	R2700
Reglerausführung			Ausgänge	
Zweipunkt-, Dreipunkt-, Schrittregler			2 Transistor, 2 Relais	A1
Zweipunkt-, Dreipunkt-, Schrittregler			2 Transistor, 4 Relais	A3
Stetig-, Splitrangeregler, schaltender Regle	r		1 Stetig, 2 Transistor, 2 Relais	A4
Stetig-, Splitrangeregler, schaltender Regle	r		1 Stetig, 2 Transistor, 4 Relais	A6
Messbereiche				
Messeingang konfigurierbar				
Thermoelement	Typ J, L	0 900 °C /	32 1652 °F	
	Typ K, N	0 1300 °C /	32 2372 °F	
	Typ R, S	0 1750 °C /	32 3182 °F	
	Тур В	0 1800 °C /	32 3272 °F	
	Тур С	0 2300 °C /	32 4172 °F	
	Тур Е	0 700 °C/	32 1292 °F	B1
	Тур Т	0 400 °C/	32 752 °F	
	Typ U	0 600 °C/	32 1112 °F	
Widerstandsthermometer	Pt100	-200 600 °C /	−328 1112 °F	
	Ni100	- 50 250 °C/	−58 482 °F	
	Ohm	0 340 Ω		
Linear		0 50 mV		

Merkmal	Kennung
Messeingang Normsignal, konfigurierbar 0 / 2 10 V oder 0 / 4 20 mA	B2
Zwei Messeingänge gemeinsam konfigurierbar wie Kennung B1 für Differenz- und Umschaltregler	B3
Erster Messeingang wie Kennung B1 und zweiter Messeingang wie Kennung B2 konfigurierbar für Folgeregler	B4
Zwei Messeingänge gemeinsam konfigurierbar wie Kennung B2 für Differenz-, Folgeregler und Umschaltregler	B5
Hilfsspannung	
AC 85 V 265 V, 48 Hz 62 Hz	C1
DC 20 30 V	C2
Anschlussstecker	
Standard	D0
Anschluss hinten	D1
Datenschnittstelle	
ohne	F0
RS485	F1
Profibus DP	F2
Konfiguration	
Standardeinstellung	K0
Einstellung nach Kundenangabe	K9
Bedienungsanleitung	
Deutsch	L0
Englisch	L1
Italienisch	L2
Französisch	L3
Ohne	L4

GMC-I Messtechnik GmbH

R2700-7

Mechanischer Einbau / Vorbereitung 🗥

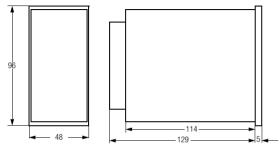


Bild 1, Gehäuseabmessungen und Schalttafelausschnitt

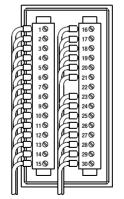
Der Regler R2700 ist für den Einbau in eine Schalttafel bestimmt. Der Montageort sollte möglichst erschütterungsfrei sein. Aggressive Dämpfe beeinträchtigen die Lebensdauer des Reglers. Bei allen Arbeiten die Vorschriften nach VDE 0100 beachten. Arbeiten am Gerät dürfen nur von einer Fachkraft vorgenommen werden, die mit den damit verbundenen Gefahren vertraut ist.

Das Gehäuse von vorn in den Ausschnitt einsetzen und von hinten mit den beiden mitgelieferten Schnapphaltern oben und unten befestigen. Mehrere Geräte können ohne seitliche Zwischenstege nebeneinander eingebaut werden.

Generell ist beim Einbau von einem oder mehreren Geräten eine ungehinderte Luftzirkulation zu gewährleisten. Unterhalb der Geräte darf die Umgebungstemperatur 50 °C nicht überschreiten.

Zur Einhaltung der Schutzklasse IP67 ist beim Einbau eine entsprechende Abdichtung zur Schalttafel vorzusehen.

Elektrischer Anschluss



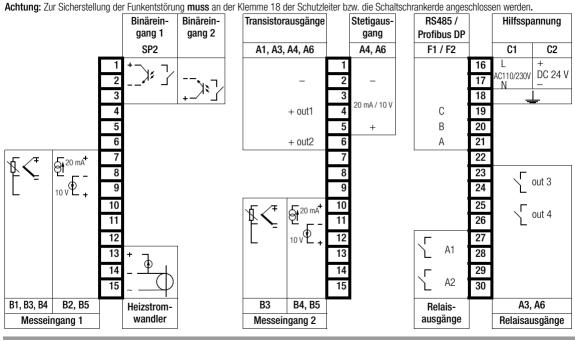
Anschlusselemente:

Schraubklemmen passend für Litze 1.5 mm²

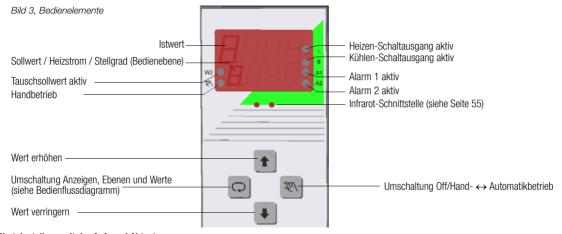
bzw. Doppeladerendhülsen

für $2 \times 0.75 \text{ mm}^2$

Bild 2, Lage der Anschlusskontakte



Bedienen



Werteinstellung mit der Auf- und Abtaste

- Auf der Bedienebene ist der Sollwert in den Grenzen minimaler bis maximaler Sollwert veränderbar.
- Die Konfigurations- und Parametereinstellungen k\u00f6nnen ge\u00e4ndert werden, wenn die Passwortverriegelung nicht aktiviert ist bzw. das richtige Passwort eingegeben wurde.
- Um ein versehentliches Verstellen zu vermeiden, muss die Veränderung innerhalb von 5 s mit der Taste 깼 bestätigt werden.
- Durch Drücken der Taste wird die Veränderung verworfen.

Sperren der Bedienung

In der Standardeinstellung (Konfiguration **PSEt** = **dEF**) sind alle Parameter und Konfigurationen veränderbar. Soll das Verändern verhindert werden, so sind folgende Einstellungen möglich:

Sperren des Sollwertes

Der Sollwert kann nur im Bereich zwischen minimalem und maximalem Sollwert verändert werden. Die Parameter *SPL* und *SPH* sind entsprechend einzustellen.

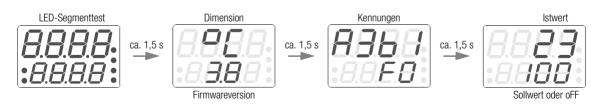
Sperren der Parameter und Konfigurationen

Nach Aktivieren des Bedienungs-Passwortes (Konfiguration *PASS* nicht *diS*) ist eine Veränderung nur nach Eingabe des richtigen Passwortes möglich. Über Infrarot- und Busschnittstelle ist eine Änderung immer möglich!

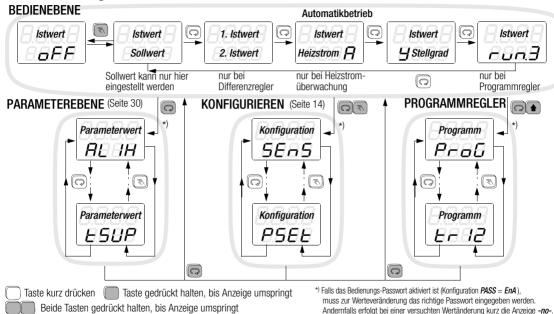
Sperren der Selbstoptimierung

Das Starten der Selbstoptimierung über Tasten kann separat gesperrt werden, indem die Konfiguration *tunE* = *diS* gesetzt wird. Über Infrarot- und Busschnittstelle kann die Optimierung immer gestartet werden!

Verhalten beim Einschalten der Hilfsspannung



Bedienflussdiagramm



Automatikbetrieb / Aus

BEDIENEBENE

- keine Alarmfunktion
- keine Fehlersignalisierung

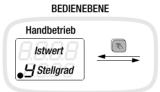


Bei Konfiguration der Handtaste \mathbb{Z} auf on/off lässt sich der Regler durch langes Drücken inaktiv schalten.

Hand / Automatik-Umschaltung

- Alarmfunktion und Fehlersignalisierung wie im Automatikbetrieb.
- Die Stellausgänge werden nicht von der Reglerfunktion, sondern mit den Pfeiltasten kontrolliert.
- Die Hand / Automatik-Umschaltung erfolgt in beiden Richtungen stoßfrei.
- PDPI-Regler: Der Stellgrad wird in % angezeigt. Wertänderungen werden sofort an die Regelausgänge weitergeleitet.
- Schrittregler: Durch Drücken der Auf- bzw. Abtaste werden die Schaltausgänge

"mehr" bzw. "weniger" direkt angesteuert.



Bei Konfiguration der Handtaste auf Hand / Automatik

Konfigurieren

Konfiguration	Anzeige	Auswahl	Standard	Bemerkung
Fühlertyp	SEn5	EYP.5 Typ J EYP.U U EYP.E C C EYP.E C EYP.F K EYP.E - Pt 100 C EYP.S S n. I Ni100 Ni120 Ni120	Тур Ј	nicht bei Normsignal
Dimension	SEn5	1°E, 1°F, □ 1°E, □ 1°F	1°C	
Eingangsgröße	SEn5	0-20 / 4-20 dead / live zero	0-20	nur bei Normsignal
Linearisierung	5En5	L, n / PH Linear / Titrationskurve	Lin	nur bei Normsignal und Kennung F2
Reglertyp	Cout	□ERS nur messen PBH Steller □n□F Grenzsignalgeber PdP I 2-/3-Punkt-, Schrittregler, Splitrange ProP Proportionalglied	PdPl	siehe Seite 20
Vorhalt	Eu II	d, 5 / EnR –/ extra Vorhalt beim Kühlen	diS	nur bei Dreipunktregler

Konfiguration	Anzeige	Auswahl		Standard	Bemerkung
Reglerart	[In	nor di FF SLA SBi E rAEi NEAn	Festwertregler Differenzregler Folgeregler Umschaltregler Verhältnisregler Mittelwertregler	nor	nur bei Kennung B3 oder B4
Binäreingang 1 / 2	In 1 In 2	PHLE Prun oFF SP2 LooP HAnd EunE 9u E FEF0 SEUP booS LoGG dArA SB1 E SEE2/SEE3	Programmregler Pause Programmregler Start/Stop keine Funktion Tauschsollwert aktiv Regler ein Handbetrieb Selbstoptimierung starten Grenzwertfehler löschen Störgrößenaufschaltung Anfahren aktiv Boost starten Loggeraufzeichnung Display dunkel (nur bei In 1) Umschaltregler aktiv (nur bei B3, B5 und In 2) Parametersatzumschaltung Backup-Funktion	SP 2 oFF	Die Funktion des Binäreingangs hat Vorrang vor der Bedienung oder Konfiguration
Binäreingänge	In	SEAE dYn	statischer Eingang dynamisch, Umschaltung mit Taster	StAt	

Konfiguration	Anzeige	Auswahl		Standard	Bemerkung
Schaltausgang out1	Dut 1	Er4 Er3 Er2 Er I PHLE Prun oFF HERE CooL H20 HcLo CcLo Hobr Indu AL IL	Steuerung 4 Steuerung 3 Steuerung 2 Steuerung 1 Programm-Pause Programm läuft keine Funktion Heizen mehr Heizen bei Schrittregler Kühlen mehr Kühlen bei Schrittregler Kühlen mit Wasser weniger Heizen bei Schrittregler Heißkanal-Heizen Induktionsheizung 1. unterer Grenzwert	HEAt	siehe Seite 23
Schaltausgang out2	0nF2	wie Schalta	usgang out1	oFF	
Auswahl Schaltausgänge	Out	nor ECH	wie konfiguriert Ausgänge out1 und out2 gegen A1 und A2 getauscht	nor	nur bei Kennung A1, A4 siehe Seite 23
Relaisausgang out3	0uE3	wie Schalta	usgang out1 ohne Hotr	oFF	siehe Seite 23
Relaisausgang out4	DuE4	wie Schalta	usgang out1 ohne HoEr	oFF	SICILE SCILE 23

Konfiguration	Anzeige	Auswahl		Standard	Bemerkung	
Stetigausgang	Cont	aFF HEAL Cool Proc SP NEA I NEA2	keine Funktion Heizen Kühlen aktuelle Regelgröße aktueller Sollwert aktuelle Messgröße 1 aktuelle Messgröße 2	oFF	siehe Seite 23, 25 nur wenn Stetigausgang vorhanden (Kennung A4/A6)	
Stetigausgang	Cont	0-20 / 4-20 20-0 / 20-4	dead / live zero dead / live zero invers	0-20		
Alarm 1	A I	חסכ / חככ	Arbeitsstrom / Ruhestrom	noc	siehe Seite 44	
Alarm 2	A5	noc / ncc	Arbeitsstrom / Ruhestrom	noc	Sielle Seile 44	
Kanalfehler Maske A1	A IU I	dEF / 1 3FF	F	def		
Gerätefehler Maske A1	A IUS	0 03FF		0	siehe Seite 50	
Kanalfehler Maske A2	ASU I	0 3FFF		0	Sierie Seite 50	
Gerätefehler Maske A2	A5U5	0 03FF		0		
Alarm 1	AL I	rEL/Ab5	relativ / absolut	rEL		
Alarm 1	AL I	n5UP / 5UP	Anfahrunterdrückung aus / ein	nSUP		
Alarm 1	AL I	n5to / 5tor	Alarmspeicherung aus / ein	nSto	siehe Seite 44	
Alarm 2	AL 2	rEL/Ab5	relativ / absolut	rEL		
Alarm 2	AL 2	n5UP / 5UP	Anfahrunterdrückung aus / ein	nSUP		
Alarm 2	AL 2	nSto / Stor	Alarmspeicherung aus / ein	nSto		
Begrenzer	LIΠ	no / YES		no	siehe Seite 44	

Konfiguration	Anzeige	Auswahl		Standard	Bemerkung
Heizstromerfassung	НЕиг	4 12 1 / AC	mit GTZ4121/ Stromwandler 50 mA AC	4121	nur bei Kennung F2
Heizkreisüberwachung	LbA	no / YES		no	siehe Seite 46
Adaptive Messwertkorrektur	AUC	no / YES		no	siehe Seite 26
Stellausgang für Schütze	rELA	no / YES		no	siehe Seite 24
PI-Verhalten	PI	no / YES		no	siehe Seite 29
Funktion Handtaste	HREY	oFF / HAnd		oFF	siehe Seite 13
Start Selbstoptimierung	LunE	EnA / di 5	enable / disable	EnA	siehe Seite 42
Sollwerttreppe	5P	-ANP SEEP	Sollwertrampe Sollwerttreppen, parametrierbar mit <i>SPuP</i> , <i>SPdn</i> und <i>t SP</i>	rAMP	nur bei Programmregler
Anfahren aktiv	SEUP	no / YES		no	siehe Seite 28
Busprotokoll	Prot	r260 Под r2 I7 hbEh	DIN 19244 E wie bei R2600 Modbus DIN 19244 E wie bei R0217 HB-Therm	r260	nur bei Busschnittstelle R5-485 (F1)
Baudrate	bAud	96 / 192		9.6	nicht bei DIN-Protokoll
Schnittstellenadresse	Addr	O 255		250	nur bei Busschnittstelle
Zustand Profibus DP	dР	UA, E/dEcH	nicht bereit / Datenaustausch		nur bei Profibus Schnitstelle (F2)
Loggeraufzeichnung	LoGG	no / YES		no	
Alarmhistorie	H ISE	no / YES		no	

Konfiguration	Anzeige	Auswahl		Standard	Bemerkung
Programmregler	ProG	EnA / di 5	enable / disable	diS	
Passwort für Bedienung ¹⁾	PASS	EnA / dr 5 I 499 500 999	enable / disable Zugriff mit CompactConfig nur Lesezugriff mit CompactConfig	diS	siehe Seite 11 und 12
Geräteeinstellung, Parametersatz	PSEŁ	Rct dEF GEt I GEt-3 GEL-4 Put I Put-3 Put-4	Aktive Konfiguration beibehalten Standardeinstellung laden Benutzereinstellung 1 laden Benutzereinstellung 4 laden Aktive Konfiguration als Benutzereinstellung 1 speichern Aktive Konfiguration als Benutzereinstellung 4 speichern 4 speichern 4 speichern 4 speichern	Act	Die Konfiguration nach Kundenangabe (K9) ist in den Benutzereinstellungen gespeichert. Beim Laden werden alle Einstellungen überschrie- ben!

¹⁾ Generalschlüssel = 42

Reglertypen

Reglertyp	Verwendung
Messen (Cout = MEAS)	Diese Konfiguration ist für eine Temperaturüberwachung gedacht.
	Eine Grenzwertüberwachung kann konfiguriert werden, die Regelabweichung wird nicht weiterverwendet.
Steller (Cout = POW)	Wie Reglertyp = Messen .
	Zusätzlich wird der Steller-Stellgrad mit dem Stellzyklus ausgegeben.
Grenzsignalgeber ($Cout = OnOF$)	Der maximale Stellgrad wird ausgegeben, falls Istwert < aktuellem Sollwert.
	Der minimale Stellgrad wird ausgegeben, falls Istwert > (aktuellem Sollwert plus Totzone).
	Eine Schalthysterese ist einstellbar, eine Zustandsänderung ist nach jedem Stellzyklus möglich.
	Die Stellzykluszeit wird als Zeitkonstante für ein zusätzliches Eingangsfilter verwendet.
PDPI-Regler und PDPI-Schrittregler	Der PDPI-Regelalgorithmus sorgt für ein schnelles und überschwingungsfreies Ausregeln.
(Cout = PdPI)	Der Stellzyklus ist mindestens so lang wie der eingestellte Wert.
	Die Totzone unterdrückt ein Abwechseln von "Heizen" und "Kühlen" ohne bleibende Abweichung.
	Die Auswahl dieser beiden Reglertypen PDPI- und PDPI-Schritt -Regler bestimmt der Regler selbst anhand der Ausgangskonfiguration.
Proportionalglied (Cout = ProP)	Die Stellgröße ist proportional zur Regelabweichung, eine statische Totzone auf der Kühlen-Seite ist einstellbar.
	Die Stellzykluszeit wird als Zeitkonstante für ein zusätzliches Eingangsfilter verwendet.
	Dieser Reglertyp ist nicht zum Regeln gedacht, da ihm die Dynamik für ein überschwingungsfreies Ausregeln fehlt.

Reglerarten

Reglerart	Verwendung					
Festwertregler (C In = nor)	Es wird nur der erste Messeingang für die Regelgröße verwendet.					
Differenzregler (<i>C In = diff</i>)	Geregelt wird die Istwertdifferenz = 1. Istwert – 2. Istwert auf den eingestellten Differenzsollwert. Der Differenzsollwert ist im Bereich ± halber Messbereichsumfang einstellbar. Die Grenzwertüberwachung bezieht sich auf die Istwertdifferenz und nicht auf die beiden Istwerte.					
Folgeregler (<i>C In</i> = <i>SLA</i>)	Der externe Sollwert, der am 2. Messeingang anliegt, ersetzt den internen Sollwert. Die Sollwertrampenfunktion bleibt erhalten. Bei der Umschaltung auf den Tauschsollwert (z. B. mittels Binäreingang) wird der Regler zum Festwertregler mit dem Sollwert SP 2. Der Anfangs- und Endwert des externen Sollwertes wird mit den Parametern m L und m H skaliert. Die Parameter SP L und SP H begrenzen den externen Sollwert für die Regelung und die Anzeige. Wird in der Bedienebene, Anzeigemodus Istwert/Sollwert, versucht den Sollwert zu verstellen, so wird kurzzeitig no in der unteren Anzeige eingeblendet.					
Umschaltregler (<i>C In = SWit</i>)	Wenn ein Regelkreis nur ein Stellglied aber zwei Fühler hat, wobei je nach Betriebszustand der eine oder der andere Fühler verwendet werden soll, kann der Umschaltregler verwendet werden. Solange "Umschaltregler aktiv" nicht gesetzt ist, ist der erste Fühler und der erste Regelparametersatz (<i>Pb I</i> und <i>tu</i>) aktiv, wie bei Festwertregelung. Ist "Umschaltregler aktiv" (z. B. per Binäreingang) gesetzt, ist der zweite Fühler und der zweite Regelparametersatz (<i>Pb 2</i> und <i>tu 2</i>) aktiv. Dieser Zustand wird durch kurzes Blinken der W2-LED angezeigt. Relative Grenzwerte werden nur für den jeweils aktiven Fühler überwacht, absolute Grenzwerte immer bei beiden.					
Verhältnisregler (<i>C In = rAti</i>)	Die beiden Istwerte werden auf ein festes Verhältnis geregelt. Dabei wird der 2. Istwert multipliziert mit dem Sollwert (in Prozent) als Führungsgröße verwendet.					
Mittelwertregler ($C \ln = MEAn$)	Geregelt wird der Mittelwert = (1. Istwert + 2. Istwert)/2 auf den eingestellten Sollwert. Die Grenzwertüberwachung bezieht sich auf den Mittelwert und nicht auf die beiden Istwerte.					

Umschaltung Parametersätze

Wenn der Binäreingang auf Parametersatzumschaltung konfiguriert ist (SEt2 / SEt3) wird beim Schließen des Kontaktes der Parametersatz 2/3 geladen, beim Öffnen der Parametersatz 1. Die aktive Konfiguration wird jeweils überschrieben. Die W2-LED leuchtet, wenn der Parametersatz 2 bzw. 3 aktiv ist.

Backup-Funktionen

Wenn der Binäreingang auf Backup-Funktion konfiguriert ist (*bACK*), wird bei geschlossenem Kontakt der aktuelle Istwert als Sollwert übernommen. Die Regelung ist inaktiv und die Hand-LED leuchtet. Bei geöffnetem Kontakt wird mit dem übernommenen Sollwert geregelt wie konfiguriert.

PI-Verhalten

Der Differentialanteil beim Reglertyp PDPI kann durch Aktivieren des PI-Verhaltens (Konfiguration: **PI = YES**) so stark gedämpft werden, dass praktisch kein Vorhalt mehr vorhanden ist. Im Gegensatz zum reinen PI-Regler kann das Führungsverhalten überschwingungsfrei parametriert werden. Diese Einstellung ist sinnvoll bei Regelstrecken, die eine echte Totzeit enthalten.

Konfiguration der Schaltausgänge und des Stetigausgangs

Standardmäßig ist ein 2-Punkt-Heizen-Regler auf den Schaltausgang out1 (Transistorausgang) konfiguriert.

Das Regelverhalten (2-Punkt-Heizen oder -Kühlen, 3-Punkt-schaltend, Schrittregler, Stetigregler, Splitrangeregler) wird durch die Konfiguration der Stellausgänge festgelegt. Vergleiche Tabelle "Konfigurieren" Seite 16.

- Die Stellglieder für Heizen und Kühlen werden unabhängig voneinander gewählt. (So ist z. B. die Kombination Schrittregler für Heizen und zusätzlich für Kühlen möglich.)
- Wird eine 2-Punkt-Regelung benötigt, so dürfen für diesen Regler nicht gleichzeitig Heizen- und Kühlen-Ausgänge konfiguriert sein.
- Zur getrennten Ansteuerung von mehreren Stellgliedern durch einen Reglerausgang k\u00f6nnen mehrere Schaltausg\u00e4nge auf den gleichen Reglerausgang konfiguriert werden.
- Wird für Heizen (bzw. Kühlen) gleichzeitig ein stetiger und schaltender Ausgang konfiguriert, so verhält sich der Regler wie ein Stetigregler und der schaltende Ausgang ist inaktiv.
- Wird für Heizen (bzw. Kühlen) versehentlich nur ein "Weniger"-Ausgang konfiguriert, bleibt dieser inaktiv.
- Die Einstellungen sind unabhängig von Reglertyp und Reglerart frei kombinierbar.

Relaisausgänge für Stellsignale

Werden bei der Geräteausführung A1 bzw. A4 für die Stellsignale zwei Relaisausgänge benötigt, z. B. bei Dreipunkt- oder Schrittregelung, so können die Alarmausgänge mit den Stellausgängen getauscht werden.

Durch Konfiguration von *Out = XCh* (siehe Seite 16) tauschen **out1** mit **A1** und **out2** mit **A2** die Funktion.

Stellausgang für Schütze

Ergibt sich bei der Ermittlung der Regelparameter (Hand- oder Selbstoptimierung) eine **Zykluszeit**, die deutlich niedriger ist, als für die Lebensdauer der Schütze sinnvoll, kann durch Konfiguration der Stellausgänge für Schützansteuerung (*rELA* = *YES*) die **Zykluszeit** bis an die Grenze der Regelbarkeit der Strecke erhöht werden. Wird das Bit vor dem Start der Selbstoptimierung gesetzt, wird die Zykluszeit von der Selbstoptimierung auf einen möglichst hohen Wert eingestellt.

Wasserkühlung

Um die stark überproportionale Kühlwirkung, die bei der Verdampfung von Wasser entsteht, zu berücksichtigen, kann die Kühlen-Stellgröße modifiziert ausgegeben werden, indem der Schaltausgang für Wasserkühlung konfiguriert wird (*Out*x = *H2O*).

Extra Vorhalt beim Kühlen

Bei Regelstrecken, bei denen die Kühlung einen viel besseren oder schlechteren Wärmekontakt als die Heizung hat, kann durch Setzen der Konfiguration **tu II = EnA** das Regelverhalten bei einem Kühlenarbeitspunkt verbessert werden. Damit ist es möglich, die Verzugszeit der Kühlung (Parameter **tu II**) unabhängig einzustellen.

Bei **Wasserkühlung** wird bei der Konfiguration tu II = diS automatisch der halbe Vorhalt für die Kühlung verwendet.

Konfiguration des Reglers mit Stetigausgang

Die Umschaltung Stromausgang ↔ Spannungsausgang erfolgt automatisch durch die Bürde.

Stetigausgang = Heizen oder Kühlen Cont = HEAt oder Cool

Je nach Reglertyp wird die Stellgröße im Bereich 0 ... 100 % ausgegeben.

Stetigausgang = Regelgröße, Sollwert oder Messgrößen Cont = Proc. SP oder MEA1, MEA2

Es wird die aktuelle Regelgröße, der momentan gültige Sollwert oder die aktuellen Messgrößen ausgegeben.

Die Ausgabe wird mit den Parametern *rnL* und *rnH* skaliert.

Sollwertrampen

Funktion Die Parameter **SPuP / SPdn** bewirken eine graduelle Temperaturänderung (steigend / fallend) in Grad pro Minute.

Aktivierung bei:

- Einschalten der Hilfsspannung

- Änderung des aktuellen Sollwertes, Aktivieren des Tauschsollwertes

- Umschalten von Hand- auf Automatikbetrieb

Sollwertanzeige angezeigt wird der Zielsollwert, nicht der aktuell gültige, mit einem r im linken Digit.

Grenzwerte relative Grenzwerte beziehen sich auf die Rampe, nicht auf den Zielsollwert. In der Regel wird deshalb kein Alarm

ausgelöst.

Adaptive Messwertkorrektur

Wenn ein Regelkreis durch eine periodische Störung auf dem Istwert gestört ist, kann die Regelung durch Einschalten der adaptiven Messwertkorrektur verbessert werden. Dabei wird die periodische Störung unterdrückt, ohne dass die Reaktionsfähigkeit auf Regelabweichungen abnimmt. Dies erfolgt, indem sich die Korrektur adaptiv auf die Schwingungsweite der Störung einstellt und nur den Mittelwert an den Regler weitergibt.

Die Anpassung der Korrektur an die Störung (Adaption) erfolgt passend zur Regeldynamik und erfordert keine weiteren Parameter.

Die Voraussetzung für eine Verbesserung der Regelung ist:

- Die Schwingungsweite der Störung ist konstant oder langsam veränderlich,
- Die Periode der Schwingung ist kleiner als die halbe Verzugszeit der Strecke (Parameter tu)

Da die Korrektur stark in die Istwert-Ermittlung eingreift, kann die Regelung auch verschlechtert werden, z. B. wenn

- die Messwertabweichungen unregelmäßig sind,
- einzelne Messwert-"Ausreißer" auftreten,
- die Schwankung nicht periodisch ist,
- die Störung rauschförmig ist.

Unterdrückung periodischer Störungen

Ist der Messwert mit einer starken periodischen Schwingung überlagert, die z. B. durch eine zyklische Entnahme von Energie aus dem Regelkreis entsteht, kann die Stellgröße zwischen ihren Extremwerten schwanken und das Regelergebnis unbefriedigend sein.

Wenn die Periode konstant ist, kann diese Schwingung durch Einstellen der Periode im Parameter **Schwingungs-Sperre** *tSUP* ausgefiltert werden. Dies geschieht dadurch, dass der Signalanteil mit der eingestellten Periode schmalbandig herausgefiltert wird und für die Regelung vom Messsignal abgezogen wird. Die Istwerte für die Anzeige werden nicht beeinflusst.

Im Gegensatz zur adaptiven Messwertkorrektur (vergl. Seite 26) können hier auch Schwingungen unterdrückt werden, deren Perioden größer als die halbe Verzugszeit sind.

Eingestellt werden können Perioden von 0,3 s bis 25 s. Bei anderen Einstellwerten ist das Filter inaktiv.

Nachdem dieses Sperrfilter die Regeldynamik beeinflusst, ist es notwendig, die Ermittlung der Regelparameter durch Selbst- oder Handoptimierung mit aktivierter Schwingungs-Sperre durchzuführen.

Heißkanalregelung

Der Anfahrvorgang ist beendet.

Durch Konfiguration des Heizen-Schaltausgangs als Hotrunner (*Outx* = *Hotr*) wird die Stellgröße schnell getaktet ausgegeben, d.h. die Stellzykluszeit beträgt 0,1 s unabhängig von der Einstellung des Parameters **Stellzykluszeit**.

Durch diese Konfiguration werden auch die Funktionen Anfahrschaltung und Boost freigegeben.

Anfahrschaltung

Die Anfahrschaltung wird freigegeben durch die Konfiguration StUP = YES oder des Binäreingangs, wenn er auf In1 = StUP konfiguriert ist.

Die Anfahrschaltung wird nur beim **Reglertyp** = **PDPI** aktiviert, bei anderen Reglertypen erfolgt kein Anfahren.

Der Anfahrvorgang wird gestartet, wenn nach der Hilfsspannung ein (Reset) oder nach Beendigung des Auszustandes der Istwert mehr als 2 °C

unter dem Anfahr-Sollwert ist,

oder nach beendetem Anfahrvorgang oder in der Verweilzeit der Istwert mehr als 40 °C unter den Anfahr-Soll-

wert absinkt.

Das Anfahren dauert an, bis der Istwert den **Anfahr-Sollwert** abzüglich 2 °C überschreitet.

Dabei wird die Stellgröße auf den Anfahr-Stellgrad begrenzt.

Danach beginnt die Verweilzeit, sie wird mit der **Verweildauer** eingestellt.

Der Regler regelt auf den Anfahrsollwert.

wenn die Verweilzeit abgelaufen ist.

Der Regler fährt dann den aktuell gültigen Sollwert an.

Falls der aktuell gültige Sollwert immer soweit unterhalb des Anfahrsollwertes liegt, dass die Bedingung für das Ende des Anfahrens nicht erfüllbar ist, wird der Anfahrvorgang nie beendet. Für dieses Verhalten wäre eine Stellgrößenbegrenzung mit dem **maximalen Stellgrad** sinnvoller.

Vorübergehende Sollwertanhebung (Boost)

Die vorübergehende Anhebung des Sollwertes dient bei Heißkanalregelung zur Befreiung von zugesetzten Werkzeugdüsen von "eingefrorenen" Materialresten.

Ausgelöst wird dieser Vorgang durch das Bit 3 der Reglerfunktion, das per Schnittstelle, Tastatur oder per Binäreingang gesetzt wird. Der Binäreingang muss dazu auf *In1* = *booS* konfiguriert sein. Wird der Binäreingang nicht dafür verwendet, wird die Sollwertanhebung durch gleichzeitiges langes Drücken von aktiviert bzw. gestoppt. Beendet wird die Anhebung durch Löschen dieses Bits, bzw. automatisch nach Ablauf der maximalen Boost-Dauer. Die relative Anhebung ist im Parameter **Sollwerterhöhung** gespeichert, die maximale Dauer der Anhebung im Parameter **Boost-Dauer**.

Die Anhebung wirkt nur auf den Sollwert bzw. Tauschsollwert, nicht auf den Anfahrsollwert oder die Rampenfunktion. Angezeigt wird der Sollwert, nicht die Erhöhung mit einem **b** im linken Digit.

Störgrößenaufschaltung

Bei der Konfiguration als schaltender oder Stetigregler (nicht bei Schrittregler) kann die Regelqualität bei sprungförmigen Laständerungen mit der Störgrößenaufschaltung deutlich verbessert werden, wenn der Binäreingang für Störgrößenaufschaltung (In 1 = FEFO) konfiguriert ist.

- Beim Schließen des Kontaktes am Binäreingang wird der Stellgrad des Reglers um den Wert YFF erhöht,
- beim Öffnen des Kontaktes um den gleichen Wert verringert.
- Keine Funktion bei laufender Selbstoptimierung.

Beispiel: Benötigt eine Heizung in einer Maschine bei Produktion durchschnittlich 70 % Heizleistung, im Stillstand jedoch nur 10 %, so stellt man die Differenz **YFF** = 60 % ein und aktiviert den Binäreingang nur bei Produktion.

Parametrieren

lang drücken		X1 = Messbereichsanfang, X2 = Messbereichsende, MBU = X2 - X1			
Parameter	Anzeige	Bereich	Standard	Bemerkungen	
oberer Grenzwert für Relais A1	AL IH				
unterer Grenzwert für Relais A1	AL IL	oFF, 1 MBU/2	oFF	relativ (= Standardkonfig.)	
oberer Grenzwert für Relais A2	AL2H	oFF, X1 X2	oFF	absolut	
unterer Grenzwert für Relais A2	AL2L				
Tauschsollwert	SP 2	SP L SP H	X1		
Rampe für steigende Sollwerte	5PuP	oFF, 1 MBU/2 pro min	oFF	siaha Caita OF	
Rampe für fallende Sollwerte	5Pdn	oFF, 1 MBU/2 pro min	oFF	siehe Seite 25	
Heizstromsollwert (s. Abgleiche)	ANP5	Auto, oFF, 0.1 A H	oFF	nicht bei Schrittregler und nur bei Kennung F2	
Proportionalband Heizen	РЬ І	0 MBU/2	50		
Proportionalband Kühlen	РЬ I I	0 MBU/2	50	nur bei Dreipunktregler	
Totzone	dbnd	0 MBU/2	0	nicht bei Zweipunktregler	
Verzugszeit der Strecke	Łυ	0 900 s	50 s		
Verzugszeit der Kühlen-Strecke	Eu I I	0 900 s	50 s	nur bei Dreipunktregler, wenn Extra-Vorhalt konfiguriert	
Ausgabezykluszeit	Ec	0.1 300 s	1 s		
Proportionalband Heizen 2	Pb 2	0 MBU/2	50	nur bai I Imaabaltraalar	
Verzugszeit der Strecke 2	Łu 2	0 900 s	50 s	nur bei Umschaltregler	
Motorlaufzeit	ŁУ	1 600 s	60 s	nur bei Schrittregler	

Parameter	Anzeige	Bereich	Standard	Bemerkungen
Schalthysterese	HYSE	0 MBU/2	4	für Grenzwertüberwachung und Grenzsignalgeber
Maximaler Sollwert	5P H	SP L X2	X2	Begrenzung der Sollwerteingabe
Minimaler Sollwert	5P L	X1 SP H	X1	
Maximaler Stellgrad	У Н	-100 100 %	100 %	
Minimaler Stellgrad	У L	-100 100 %	-100 %	
Abgleich Istwert	ΓAL	-MBU/2 +MBU/2	0	nicht bei Normsignal
Verstärkung Istwert	GA: n	0 500 %	100 %	
Position Dezimalpunkt	dPnE	0, 0.1, 0.02, 0.003	0	
Messbereichsende Normsignal	rn H	rn L 9999	100	nur bei Normsignal
Messbereichsanfang Normsignal	rn L	−1999 <i>rn H</i>	0	
Messbereichsende Normsignal	rn IH	rn L 9999	100	nur bei B5, Eingang 1
Messbereichsanfang Normsignal	rn IL	−1999 <i>rn H</i>	0	
Wandler Primärstrom	ЯН	1 200 A	50 A	nur bei HCur = AC und nur
Stromüberwachungsschwelle	HE %	def, 1 100 %	def	bei Kennung F2
Stellgrad für Stellerbetrieb	У 5L	-100 100 %	0	
Stellgrad für Störgrößenaufschaltung	y FF	-100 100 %	0	siehe Seite 29
Stellgrad bei Fühlerfehler	У 5E	-100 100 %	0	siehe Seite 48

Parameter	Anzeige	Bereich	Standard	Bemerkungen
Anfahrsollwert	5PSU	SP L SP H	0	
Anfahrstellgrad	Y 5U	-100 100 %	10	Ť <u></u>
Verweildauer	E 5U	0 300 s	0	nur bei Heißkanalregler siehe Seite 28/29
Boost (Sollwerterhöhung)	5Pbo	0 MBU/2	0	Sichic delle 20/23
Boostdauer	Ł bo	0 600 s	0	7
Schwingungssperre	<i>ESUP</i>	oFF, 0.3 25 s	oFF	siehe Seite 27

Abgleiche

Thermoelement-Korrektur (Parameter CAL)

Die Einstellung dieses Korrekturwertes erfolgt in °C / °F. Der angezeigte Korrekturwert wird dem gemessenen Temperaturwert hinzuaddiert.

Leitungsabgleich bei Pt 100 2-Leiterschaltung (Parameter CAL)

Bei bekannter Fühlertemperatur erfolgt der Abgleich manuell:

CAL = bekannte Fühlertemperatur – angezeigte Temperatur

Korrektur eines Temperaturgefälles (Parameter GAin)

Soll nicht der gemessene Temperaturwert angezeigt werden, sondern ein dazu abweichender Wert, wird der Parameter GAin ungleich 100 % eingestellt:

Ermittlung des Heizstromnennwertes (Parameter AMPS)

Durch Einstellen von *AMPS* = *Auto* wird die Regelung für ca. 1 s unterbrochen, die Heizung aktiviert, der Heizstrom gemessen und als Nennwert abgespeichert. Ist der Wert ungleich Null, ist damit automatisch die Heizstromüberwachung aktiviert.

Programmregler

Aktivierung

in der Konfigurationsebene mit *ProG = EnA*

Funktion

Der aktuelle Sollwert wird ausschließlich vom Programmablauf ermittelt.

Im Regler sind acht Programme mit jeweils zwölf Abschnitten (Segmenten) gespeichert und wählbar. Die Funktionen, die sonst den Sollwert beeinflussen, wie Sollwerttausch und Sollwertrampen, externer Sollwert beim Führungsregler, sowie die Anfahrschaltung und Boost bei Heißkanalregelung, sind ohne Funktion.

Programm

Jedes der zwölf Programmsegmente ist durch die Segmentdauer, dem Zielsollwert und den Steuerspuren festgelegt, das Programmende kann auch nach dem ersten bis elften Segment festgelegt werden.

Ablauf

StoP

Das Programm ist abgelaufen, gestoppt oder (nach Reset) noch nicht gestartet.

Der Regler und die Stellausgänge sind inaktiv, relative Grenzwertfehler sind unterdrückt. Der momentane Sollwert wird auf den Istwert gesetzt.

Nach dem Stoppen beginnt das Programm wieder von vorne.

run.X

Das Programm ist gestartet, evtl. automatisch nach einem Reset. (X steht für das aktuelle Segment.)

Der Regler und die Stellausgänge sind aktiv, relative Grenzwertfehler sind freigegeben.

Beim Start des Programms wird immer das Segment 1 ausgeführt, der Startsollwert ist der Istwert beim Start.

Das Starten und Stoppen des Programms ist mit einem Binäreingang *In... = Prun* möglich.

Wt.X wie bei run.X.

Wenn "Warten auf Erreichen des Sollwertes" konfiguriert ist (mit *WAit = YES*), wartet das Programm bis die Regelabweichung nur noch 2 °C beträgt bevor das nächste Segment aktiviert wird.

hl t.X Das laufende Programm ist angehalten, der momentane Sollwert ist eingefroren. (X steht für das aktuelle Segment.) Das Anhalten des Programms ist mit einem Binäreingang In... = PhLt möglich.

Steuerspuren

Es sind Steuerspuren jeweils für die Dauer der Segmente aktivierbar. Sie können freien Schaltausgängen mit Out... = tr... zugeordnet werden.

Die Zustände *run* oder *hLt* können auch freien Schaltausgängen mit *Out... = Prun* oder *Out... = PhLt* zugeordnet werden.

Regelparameter

Die Regelparameter sollten bzw. können bei aktivem Programmregler nicht mit der Hand- bzw. Selbstoptimierung bestimmt werden, da für ein brauchbares Optimierungsergebnis ein konstanter Sollwert nötig ist. Dazu ProG = diS wählen

Anzeige

In der Bedienebene sind die Anzeigen wie folgt ergänzt:

In der Sollwert-Anzeige wird bei laufendem Programm der momentane Sollwert angezeigt, bei beendetem Programm nur Striche, da kein Sollwert aktiv ist. Der Sollwert ist nicht änderbar.

Zusätzlich existiert eine **Statusanzeige**, in der unteren Anzeige wird der aktuelle Status **StoP. run.X. Wt.X** oder **hLt.X**

(X steht für das aktuelle Segment) angezeigt.

Bedienung

Der Ablauf kann in der Statusanzeige mit der Auf- bzw. Ab-Taste gesteuert werden, falls er nicht auf Binäreingänge konfiguriert ist. Um ein versehentliches Verstellen zu vermeiden, muss die Veränderung innerhalb von 5 s mit der Taste W bestätigt werden. Durch Drücken der Taste wird die Veränderung verworfen.

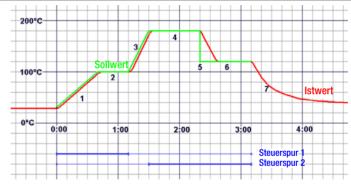
Programmeingabe

Konfiguration	Anzeige	Auswahl	Standard	Bemerkung
Programmwahl	ProG	Programm 1 laden PuE I Programm 8 laden Aktuelles Programm auf Programm auf Programm auf Programm auf Programm auf Programm 8 speichern aktuelles Programm löschen	nr 1	
Verhalten nach Reset	Auto	StoP / run	StoP	gültig für alle 8 Programme
Warten auf Erreichen des Sollwertes	HA, E	no / YES	no	gültig für alle 8 Programme
Art der Segmente	SEG5	rANP / 5EEP Rampen/Stufen	rAMP	gültig für alle 8 Programme
Zeiteinheit der Segmente	<i>Е</i> , ПЕ	Π-5 / H-Π Sekunden / Minuten	M-S	gültig für alle 8 Programme
Dauer Segment 1	Π5 Ι	0:00 99:59	0:00	
Zielsollwert Segment 1	5P I	SPL 5PH	0°C	
Steuerspuren Segment 1	Er I	4321		Angegebene Ziffern bezeichnen die aktiven Steuerspuren
Dauer Segment 2	N52	End Programmende 0:00 99:59	End	Falls <i>End</i> eingestellt ist, werden folgende Eingaben ausgeblendet
Zielsollwert Segment 2	SP 2	5P L 5P H	0 °C	
Steuerspuren Segment 2	Er2	4321		

Konfiguration	Anzeige	Auswahl	Standard	Bemerkung
Dauer Segment 12	NS 12	End, 0:00 99:59	End	
Zielsollwert Segment 12	SP 12	5P L 5P H	0 °C	
Steuerspuren Segment 12	Fr 12	4321		

Beispiel:

Gewünschtes Temperatur-Zeit-Profil:



Das dazugehörige Programm:

Segment	1	2	3	4	5	6	7
Dauer MS 17 (HM 17)	0:40	0:30	0:20	0:50	0.00	0:50	End
Sollwert SP 16	100	100	180	180	120	120	_
Spuren <i>tr 16</i>	1	1		2-	2-	2-	_

GMC-I Messtechnik GmbH

Handoptimierung

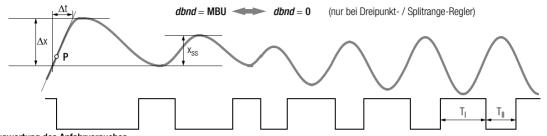
Mit der Handoptimierung werden die Parameter *Pb I*, *Pb II*, *tu* und *tc* ermittelt, um eine optimale Regeldynamik zu erhalten. Dazu wird ein Anfahr- bzw. Schwingversuch durchgeführt.

Vorbereitung

- Die vollständige Konfiguration (Seite 14) und Parametrierung (Seite 30) muss zuerst für den Einsatz des Reglers erfolgen.
- **Programmregler deaktivieren**, da für den Optimierungsablauf ein konstanter Sollwert erforderlich ist.
- Durch Aus oder Handbetrieb (Seite 13) sollten die Stellglieder deaktiviert werden.
- Ein **Schreiber** ist an dem Fühler anzuschließen und passend zur Streckendynamik und zum Sollwert einzustellen.
- Bei Dreipunkt- bzw. Splitrange-Regler muss die Ein- und Ausschaltdauer des Heizen-Schaltausgangs bzw. des Stetigausgangs registriert werden (z. B. mit einem weiteren Schreiberkanal oder mit der Stoppuhr).
- Grenzsignalgeber (*Cout* = *OnOF*) konfigurieren.
- $-\,$ Die Ausgabezykluszeit auf Minimum stellen: $\emph{tc}=0,1.$
- Wenn möglich die Stellgradbegrenzung ausschalten: YH = 100.
- Den Sollwert absenken (bzw. anheben) damit die Über- und Unterschwinger keine unerlaubten Werte annehmen.

Durchführung des Anfahrversuches

- dbnd = MBU bei Dreipunkt- bzw. Splitrange-Regler einstellen (Kühlen-Schaltausgang darf nicht ansprechen).
 - *dbnd* = 0 bei Schrittregler einstellen (Kühlen-Schaltausgang muss ansprechen)
- Schreiber starten.
- Mit Automatikbetrieb die Stellglieder aktivieren.
- Zwei Überschwinger und zwei Unterschwinger aufzeichnen. Anfahrversuch zu Ende bei Zweipunkt, Stetigregler und Schrittregler.
 Bei Dreipunkt- bzw. Splitrange-Regler weiter mit:
- dbnd = 0 einstellen um weitere Schwingungen mit aktivem Kühlen-Schaltausgang herbeizuführen, zwei Über- und Unterschwinger abwarten.
- Die Einschaltdauer T_I und Ausschaltdauer T_{II} des Heizen-Schaltausgangs bzw. des Stetigausgangs des letzten Schwingers registrieren.



Auswertung des Anfahrversuches

- Tangente an die Kurve anlegen im Schnittpunkt P von Istwert mit Sollwert, bzw. Ausschaltpunkt des Ausgangs.
- Zeit ∆t ausmessen.

Schwingungsweite x_{ss} ausmessen, bei Schrittregler Überschwinger Δx.

		Parameterwerte				
tu		$1,5 \bullet \Delta t \qquad \Delta t - (tY/4)$				
tc		tu / 12 tY / 100				
Pb I)	ζ _{SS}	2	Δx / 2		
Pb II	-	Pb I • (T _I / T _{II})	-	Pb I • (T _I / T _{II})	-	
Parameter	Zweipunktregler	Dreipunktregler	Stetigregler	Splitrangeregler	Schrittregler	

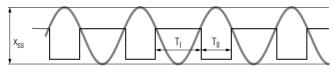
Falls eine Stellgradbegrenzung eingestellt war, muss der Proportionalbereich korrigiert werden

YH positiv: Pb I multiplizieren mit 100 % / YH
YH negativ: Pb II multiplizieren mit -100 % / YH

Durchführen des Schwingversuches

Falls ein Anfahrversuch nicht möglich ist, z. B. wenn benachbarte Regelkreise den Istwert zu stark beeinflussen, oder wenn ein aktiver Kühlen-Schaltausgang zum Halten des Istwertes nötig ist (Kühlen-Arbeitspunkt), oder aus bestimmten Gründen direkt auf dem Sollwert optimiert werden muss, können die Regelparameter aus einer Dauerschwingung ermittelt werden. Allerdings sind dabei die berechneten Werte für *tu* unter Umständen sehr ungenau.

- Vorbereitung wie oben. Die Durchführung ist ohne Schreiber möglich, wenn der Istwert am Display verfolgt wird und die Zeiten auf einer Stoppuhr.
- dbnd = 0 bei Dreipunkt-, Splitrange- und Schrittregler einstellen.
- Mit Automatikbetrieb die Stellglieder aktivieren, evtl. Schreiber starten. Mehrere Schwinger aufzeichnen bis sie gleich groß sind.
- Die Schwingungsweite x_{ss} ausmessen.
- Die Einschaltdauer T_I und Ausschaltdauer T_{II} des Heizen-Schaltausgangs bzw. des Stetigausgangs der Schwinger registrieren.



Auswertung des Schwingversuches

		Parameterwerte Parameterwerte				
tu 1)		0,3 • ($T_l + T_{ll}$		$0.2 \bullet (T_{ } + T_{ } - 2tY)$	
tc		tu /12 ty /100				
Pb I	X _{SS}	$\frac{X_{SS} \bullet T_{ }}{(T_{ } + T_{ })}$	2 • X _{SS}	$\frac{2 \bullet X_{SS} \bullet T_{ }}{(T_{1} + T_{ })}$	x _{ss} / 2	
Pb II	_	Pb I • (T _I / T _{II})	_	Pb I • (T _I / T _{II})	_	
Parameter	Zweipunktregler	Dreipunktregler	Stetigregler	Splitrangeregler	Schrittregler	

¹⁾ Wenn eine der Zeiten T_I oder T_{II} wesentlich größer ist als die andere ergibt sich ein zu großer Wert für tu.

Korrektur bei Stellgradbegrenzung

Y H positiv:
Y H negativ:
Pb I multiplizieren mit 100 % / Y H

Y H negativ:
Pb II multiplizieren mit -100 % / Y H

Korrektur bei Schrittregler falls eine der Zeiten T_I oder T_{II} kleiner ist als tY:

Pb I multiplizieren mit $\frac{t Y \cdot t Y}{T_1 \cdot T_1}$, falls T_1 am kleinsten ist, mit $\frac{t Y \cdot t Y}{T_1 \cdot T_1}$, falls T_1 am kleinsten ist

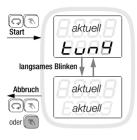
Der Wert für tu ist in diesem Fall sehr ungenau. Er sollte im Regelbetrieb nachoptimiert werden.

Regelbetrieb

Nach Beendigung der Optimierung wird der Regelbetrieb aufgenommen:

- Mit Reglertyp (Cout) den gewünschten Regelalgorithmus konfigurieren.
- Den Sollwert auf den benötigten Wert stellen.
- Die Totzone kann bei Dreipunkt-, Splitrange- und Schrittregler von dbnd = 0 aus erh\u00f6ht werden, falls die Ansteuerung der Schaltausg\u00e4nge (bzw. Stetiqausgang) z. B. durch unruhigen Istwert zu rasch wechselt.

Selbstoptimierung



Die Selbstoptimierung dient zur Ermittlung einer optimalen Regeldynamik, d. h. die Parameter *Pb I*, *Pb II*, *tu* und *tc* werden ermittelt. **Vorbereitung**

- vor dem Start der Selbstoptimierung muss die vollständige Konfiguration erfolgen
- der Sollwert ist auf den nach der Optimierung benötigten Wert einzustellen.
- Programmregler deaktivieren

Start

- Start ist nur möglich, wenn die Bedienung der Selbstoptimierung freigegeben ist (Konfiguration: tunE = EnA)
- gleichzeitiges kurzes Drücken von
 () in der Bedienebene löst die Selbstoptimierung aus. Sie kann nicht gestartet werden in den Reglerarten "Steller" oder "Grenzsignalgeber"
- während des Optimierungslaufes wird tun1...tun9 blinkend eingeblendet auf allen Ebenen
- nach erfolgreich beendeter Optimierung geht der Regler in den Automatikbetrieb.
- Bei 3-Punkt Regler wird mit dem Ansprechen des oberen Grenzwertes die K\u00fchlung aktiviert, um eine \u00dcberhitzung zu verhindern. Die Selbstoptimierung f\u00fchrt dann einen Schwingversuch um den Sollwert aus.

Ablauf

- der beim Start aktuelle Sollwert bleibt gültig; er kann nicht mehr geändert werden
- die Aktivierung / Deaktivierung des Tauschsollwertes wird <u>nicht</u> wirksam
- eingestellte Sollwertrampen werden nicht berücksichtigt
- beim Start im Arbeitspunkt (Istwert ca. Sollwert) ist ein Überschwingen nicht zu vermeiden.
- Für den Ablauf gibt es keine zeitlichen Begrenzungen. Je nach Regelstrecke kann die Selbstoptimierung sehr lange dauern.

Abbruch

- Die Optimierung kann jederzeit abgebrochen werden mit \bigcirc \bigcirc \bigcirc Automatikbetrieb) bzw. durch Ausschalten mit
- Tritt w\u00e4hrend der Optimierung ein Fehler auf, gibt der Regler kein Stellsignal mehr aus. Die Optimierung muss mit \u00e4 \u00cm\u00f3 \u00b1 \u00b1 abgebrochen werden.
 Weitere Informationen zur Fehlermeldung auf Anfrage.

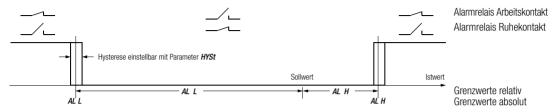
Im Auslieferzustand (Standardeinstellung) ist die Selbstoptimierung freigeschaltet. Der Start kann in der Konfiguration gesperrt werden.

Datenlogger

- Der Datenlogger fasst je 3600 Abtastwerte der Istwerte und der Stellwerte. Konfiguriert werden kann der Logger-Abtastzyklus im Bereich von 0,1 bis 300,0 Sekunden. Damit ergibt sich eine Aufzeichnungsdauer von 0,1 bis 300 Stunden (6 Minuten bis 12 Tage).
- Die Aufzeichnung muss nach jedem Reset des Gerätes von Neuem gestartet werden, die Daten gehen bei einer Unterbrechung der Hilfsspannung verloren.
- Die Aufzeichnung kann per Binäreingang, in der Konfiguration mit LoGG = YES oder über Schnittstelle gestartet werden.
- Ist der Ring-Speicher mit 3600 Abtastungen gefüllt, gehen durch die Aufzeichnung die ältesten Werte verloren.
- Das Auslesen der Einträge ist nur über die Bus- oder Infrarot-Schnittstelle möglich. Näheres siehe Schnittstellenbeschreibung.

GMC-I Messtechnik GmbH

Grenzwertüberwachung



Anfahrunterdrückung: Die Alarmunterdrückung ist beim Anfahren solange aktiv (Konfiguration *ALx* = *SUP*), bis die Temperatur zum ersten Mal den unteren Grenzwert überschritten hat. Beim Abkühlen wirkt die Unterdrückung solange, bis der obere Grenzwert zum ersten Mal unterschritten wurde. Sie ist wirksam bei: Einschalten der Hilfsspannung, Änderung des aktuellen Sollwertes und Aktivierung des Tauschsollwertes sowie bei Umschaltung von Aus → Automatikbetrieb.

Begrenzer

Soll ein Regler ausgeschaltet werden, wenn im Regelkreis eine Grenzwertüber- bzw. -unterschreitung auftritt, so ist der Regler als Begrenzer zu konfigurieren (*LIM* = *YES*). Der Begrenzer kann mit allen **Reglertypen** kombiniert werden.

- Der Begrenzer reagiert auf die **zweiten Grenzwerte**, die entsprechend einzustellen und zu konfigurieren sind.
- Sobald ein zweiter Grenzwerte überschritten wird, wird der Regler ausgeschaltet. Liegt kein Grenzwertfehler mehr vor, wird der Regler wieder aktiv.
- Soll der Regler dauerhaft ausgeschaltet bleiben, so ist die Alarmspeicherung zu aktivieren (Konfiguration AL2 = Stor).
- Zum Wiedereinschalten des Reglers sind dann die Grenzwertfehler zu löschen. Dies geschieht durch kurzes Drücken der Handtaste W und Bestätigung der Anzeige Quit AL innerhalb von 5 s mit W .
- Dies kann auch mit dem Binäreingang erfolgen, wenn er auf Grenzwertfehler löschen (In 1 = quit) konfiguriert ist.

Heizstromüberwachung

Strommessung Die Erfassung des Heizstromes erfolgt mit einem externen Wandler. Dies erfolgt kompatibel zum R2600 mit GTZ 4121 für Wechsel- und

Drehstrom. Bei Kennung F2 ist die Erfassung auch mit einem handelsüblichen Wandler xA: 50 mA (nur für Wechselstrom) möglich.

Der Primärstrom wird mit dem Parameter AH eingestellt.

Funktion Ein Alarm wird ausgelöst, wenn bei eingeschalteter Heizung (Regelausgang aktiv) der Stromsollwert um mehr als 20%

unterschritten wird oder wenn bei ausgeschalteter Heizung der Strom nicht "aus" ist. Der Alarm wird erst dann gelöscht, wenn bei aktivem Heizen-Schaltausgang der Heizstrom groß genug ist <u>und</u> bei nicht aktivem Heizen-Schaltausgang kein

Strom fließt.

Die Überwachung ist nur dann aktiv, wenn schaltende Heizung konfiguriert ist, nicht bei Stetig- und Schrittregler.

Schwelle Die Default Überwachungsschwelle von 20 % kann für den Wechselstromeingang (HCur = AC) mit dem Parameter HC%

verändert werden.

Stromsollwert *AMPS* Für diesen Parameter ist der Phasennennstrom der Heizung einzugeben. Zur automatischen Einstellung ist bei eingeschalte-

ter Heizung *AMPS* auf *Auto* zu stellen. Es wird der aktuell gemessene Strom abgespeichert.

Aktivierung Parameter **AMPS** nicht **oFF**.

Heizkreisüberwachung

- Funktion

- aktiv / inaktiv konfigurierbar mit der Konfiguration LbA
- -ohne externen Wandler, ohne zusätzliche Parameter
- -setzt korrekte Optimierung der Regelparameter tu und Pb I voraus!

Nachdem die Selbstoptimierung in bestimmten Fällen bei aktiver Heizkreisüberwachung andere Ergebnisse liefert, muss **vor** dem Start der Selbstoptimierung die Heizkreisüberwachung aktiviert worden sein.

-Bei Handoptimierung bzw. bei nachträglicher Anpassung der Regelparameter muss die untere Grenze für den Parameter tu eingehalten werden:

minimales
$$tu = \frac{2 \cdot Pb I}{\Delta 9 / \Delta t}$$

 $\Delta \vartheta / \Delta t =$ maximaler Temperaturanstieg beim Anfahren

- -die Fehlermeldung LE erfolgt nach ca. 2 mal tu, wenn die Heizung 100 % eingeschaltet bleibt und die gemessene Temperaturerhöhung zu gering ist
- -die Überwachung ist nicht aktiv, wenn

Reglertyp = Grenzsignalgeber, Steller oder Schrittregler während der Selbstoptimierung bei Normsignaleingang (Kennung B2) falls die Stellgradbegrenzung **YH** < 20 %

Alarmhistorie

- Die Alarmhistorie fasst 100 Einträge des Fehlerstatus mit zugehörigem Zeitstempel. Immer dann, wenn sich mindestens ein Bit des gesamten Fehlerstatus ändert, wird der komplette Fehlerstatus zusammen mit dem aktuellen Zeitstempel abgespeichert.
- Die Aufzeichnung beginnt nach jedem Reset des Gerätes von Neuem, die Daten gehen bei einer Unterbrechung der Hilfsspannung verloren. Die Aufzeichnung lässt sich in der Konfiguration mit *HISt* = *YES* oder über die Schnittstellen aktivieren.
- Ist der Ring-Speicher mit 100 Einträgen gefüllt, gehen durch die Aufzeichnung die ältesten Einträge verloren.
- Das Auslesen der Einträge ist nur über die Bus- oder Infrarot-Schnittstelle möglich. Näheres siehe Schnittstellenbeschreibung.

GMC-I Messtechnik GmbH R2700-47

Fehlermeldungen

Reaktionen bei Auftreten eines Fehlers:

- 1. der Alarmausgang A1 wird aktiv; Die Konfiguration bestimmt sein Verhalten (siehe Seite 17)
- 2. die LED A1 blinkt in allen Ebenen, die Fehleranzeige erfolgt nur in der Bedienebene (obere Anzeige blinkt))
- 3. Ausnahmen und weitere Hinweise in der folgenden Tabelle.

Anzei	ge		Fehlerquelle	Reaktion			Maßnahme
				Reglerart	Ausgege	ebener Stellgrad	
15E	Н	sensor error high	Fühlerbruch oder		YSE = −100/0/100%	YSE ≠ -100/0/100%	
			Istwert > Messbereichsende	2-, 3-Punkt	-100/0/100%	Falls Regler eingeschwungen: letzter "plausibler" Stellgrad, falls nicht: YSE	1
15 <i>E</i>	Ĺ	sensor error low	Fühlerverpolung oder	Schritt	Regelaus	sgänge inaktiv	
			Istwert < Messbereichsanfang	Grenzsignal	YSE		
				Steller	keine Fe	hlerreaktion	
<i>E E</i> Heizstron	manz.	current error	Stromwandler verpolt, ungeeignet oder defekt	Wie Heizstro Regelt weite	omüberwachung-Ala er	arm	2
70	Ŀ	no tune	Selbstoptimierung kann nicht gestartet werden (Reglerart "Steller" oder "Grenzsignalgeber")	keine Fehler Fehleranzeig		ttiert wird (siehe unten)	_
ĿΕ	2	tune error 2	Störung des Optimierungsablaufs im Schritt 1 9 (hier Schritt 2)	Regelausgär Selbstoptimie abgebrochen	erung muss mit den ⁻	Tasten 📿 und 🛝	3

Anzeige		Fehlerquelle	Reaktion	Maßnahme
L E	loop error	zu geringe gemessene Temperaturerhöhung bei 100 % eingeschalteter Heizung	Regelausgänge inaktiv Fehlermeldung bleibt bis diese quittiert wird (siehe unten)	4
PE	parameter error	Parameter außerhalb zulässiger Grenzen	Regelausgänge inaktiv Die Parameterebene wird gesperrt	5
dЕ	digital error	Fehler erkannt durch Digitalteilüberwachung	Regelausgänge inaktiv	6
AE	analog error	Hardwarefehler erkannt durch Analogteilüberwachung	Regelausgänge inaktiv	6

Maßnahmen

- 1. Fühlerfehler beheben.
- 2. Stromwandler überprüfen.
- Vermeidung von Störungen, die den Optimierungsablauf beeinträchtigen, wie z. B. Fühlerfehler.
- Schließen des Regelkreises: Funktion des Fühlers, der Stellglieder und der Heizung prüfen. Zuordnung Fühler zur Heizung (Verdrahtung) prüfen. Korrekte Optimierung der Regelparameter tu und Pb I durchführen.
- Standardkonfiguration und Standardparameter auslösen, anschließend neu konfigurieren und parametrieren, bzw. Laden der benutzerdefinierten Standardeinstellung
- 6. Reparatur durch die zuständige Servicestelle

Fehlerquittierung

Dies geschieht durch kurzes Drücken der Handtaste 🐃 und Bestätigung der Anzeige **Quit AL** innerhalb von 5 s mit 🐃 .

GMC-I Messtechnik GmbH R2700–49

Fehlermasken

Bei der Werkseinstellung (Konfiguration *A1M1* = *def*) gibt der Relaisausgang A1 die Alarme der Grenzwertüberwachung 1 aus, sowie alle anderen Fehler (Fühlerfehler, Heizstromfehler, …), der Relaisausgang A2 nur die Alarme der Grenzwertüberwachung 2.

Mit den Fehlermasken lassen sich den Ausgängen A1 und A2 die einzelnen Fehlermeldungen gezielt zuordnen, siehe Tabellen. Dazu sind die Werte hexadezimal zu addieren und einzugeben. (Mit dem PC Tool Compact Config ist die Konfiguration anwenderfreundlicher.)

Gerätefehlermaske (A1M2 und A2M2)

Wert	Bedeutung	Anzeige	default
0002	Heizstrom-Übersteuerung	CE	A1
0004	Vergleichsstellen-Fehler	CJE	A1
0010	Heizstrom nicht aus	blinkt	A1
0020	Heizstrom zu klein	blinkt	A1
0040	Heizstrom zu groß	blinkt	A1
0800	CRC-Fehler	-	-
0100	Speicher-Fehler	FE	A1
0200	Parameter-Fehler	PE	A1

Kanalfehlermaske (A1M1 und A2M1)

Wert	Bedeutung	Anzeige	default
0001	Fühlerbruch 2. Eingang	SE H	A1
0002	Verpolung 2. Eingang	SE L	A1
0004	Analogteilfehler	AE	A1
0008	Fühlerbruch	SE H	A1
0010	Verpolung	SE L	A1
0020	1. unterer Grenzwert unterschritten	blinkt	A1
0040	2. unterer Grenzwert unterschritten	blinkt	A2
0800	1. oberer Grenzwert überschritten	blinkt	A1
0100	2. oberer Grenzwert überschritten	blinkt	A2
0200	Parameter unzulässig bei Eingabe über Schnittstelle		-
0800	Heizkreis-Fehler	LE	A1
1000	Fehler beim Start der Adaption	no t	-
2000	Fehler bei Adaption oder Abbruch	tE X	A1

GMC-I Messtechnik GmbH R2700-51

Austausch eines Reglers R2600 durch einen Regler R2700

Austausch bezüglich des A-Merkmals

R2600				R2700					
Merkmal	Heizen-Ausgang	Kühlen-Ausgang	CnF1 *)	Merkmal	Konfiguration	1			
A1 (A3)	Transistor	_	0x2x	A1 (A4)	Out1 = HEAt	Out2 = oFF			
A1 (A3)	Relais	_	0x2x	A3 (A6)	Out1 = oFF	0ut2 = oFF	Out3 = HEAt	Out4 = oFF	
A1 (A3)	_	Transistor	0x3x	A1 (A4)	Out1 = CooL	Out2 = oFF			
A1 (A3)	_	Relais	0x3x	A3 (A6)	Out1 = oFF	0ut2 = oFF	Out3 = CooL	Out4 = oFF	
A2, A4 (A3)	Transistor	Transistor	0x4x, 0x5x	A1 (A4)	Out1 = HEAt	Out2 = CooL			
A2, A4 (A3)	Relais	Transistor	0x4x, 0x5x	A3 (A6)	Out1 = oFF	Out2 = CooL	Out3 = HEAt	Out4 = oFF	
A2, A4 (A3)	Transistor	Relais	0x4x, 0x5x	A3 (A6)	Out1 = HEAt	0ut2 = oFF	Out3 = oFF	Out4 = Cool	
A2, A4 (A3)	Relais	Relais	0x4x, 0x5x	A3 (A6)	Out1 = oFF	0ut2 = oFF	Out3 = CooL	Out4 = HEAt	
A3	Stetig	_	4x2x	A4	Out1 = oFF	Out2 = oFF	Cont = HEAt		
A3	Stetig	Transistor	4x4x, 4x5x	A4	Out1 = oFF	Out2 = CooL	Cont = HEAt		
A3	Stetig	Relais	4x4x, 4x5x	A6	Out1 = oFF	Out2 = oFF	Out3 = oFF	Out4 = Cool	Cont = HEAt
A3	_	Stetig	4x3x	A4	Out1 = oFF	Out2 = oFF	Cont = CooL		
A3	Transistor	Stetig	8x4x	A4	Out1 = HEAt	0ut2 = oFF	Cont = CooL		
A3	Relais	Stetig	8x4x	A6	Out1 = oFF	Out2 = oFF	Out3 = HEAt	Out4 = oFF	Cont = CooL

(A3) Der Stetigausgang wird zur Ausgabe des Ist- bzw. Sollwertes verwendet. Beim R2700 ist das Merkmal A4 bzw. A6 zu wählen.

- *) 0xxx kann auch 1xxx, 2xxx, 3xxx sein, 4xxx kann auch 5xxx, 6xxx, 7xxx sein, 8x4x kann auch 9x4x, Ax4x, bx4x sein.
- Bei der Konfiguration als Schrittregler (R2600 Merkmal A2, A4) ist beim R2700 die Konfiguration des entsprechenden Ausgangs nicht Outx = CooL sondern Outx = HcLo

Austausch bezüglich den B- und C-Merkmalen:

- Die Merkmale B1 bis B5 sind bei beiden Geräten gleich
- Die Merkmale C1 und C2 beim R2600 sind das Merkmal C1 beim R2700
- Das Merkmal C3 beim R2600 ist nicht ersetzbar
- Das Merkmal C4 beim R2600 ist das Merkmal C2 beim R2700

Folgende Funktionen sind nicht ersetzbar:

- Die Anzeige der Stellungsrückmeldung bei Schrittregler (R2600 Merkmal A4 existiert nicht). Die Schrittreglerfunktion ist vorhanden.
- Hilfsspannung AC 24V (R2600 Merkmal C3) ist nicht möglich.
- Die Bus-Schnittstelle ist nicht auf RS 232 umschaltbar

Folgende Umverdrahtungen müssen vorgenommen werden:

- Die Anschlussklemmen des R2600 k\u00f6nnen weiterverwendet werden, da die Anschlussbelegungen bis auf einige Ausnahmen gleich sind. Nach dem L\u00f6sen der verlackten Schrauben an den beiden Anschlusssteckern k\u00f6nnen diese abgezogen werden.
- Die Klemmen 20 und 21 der RS485-Bus-Schnittstelle sind zu tauschen.

Umrechnung von Parametern

Die Proportionalbänder sind beim R2700 in Einheiten der Regelgröße angegeben, anstatt in Prozent des Messbereichsumfangs beim R2600. Die Umrechnung erfolgt entsprechend:

 $Pb (R2700) = Pb (R2600) \times MBU (R2600) / 100\%$



Achtung!

Zur Sicherstellung der Funkentstörung muss an der Klemme 18 der Schutzleiter bzw. die Schaltschrankerde angeschlossen werden.

Technische Daten

Umgebungsbedingungen		
Relative Feuchte im Jahresmittel, k	75 %	
Umgebungstemperatur	Nenngebrauchsbereich Funktionsbereich Lagerungsbereich	0 °C + 50 °C 0 °C + 50 °C -25 °C + 70 °C

Hilfsspannung	Nenngebra	Leistungsaufnahme	
Nennwert	Spannung	Frequenz	
AC 110 V AC 230 V	AC 85 V 265 V	48 Hz 62 Hz	typisch 1,5 W
DC 24 V	DC 20 V 30 V	-	

Relaisausgang	potentialfreier Arbeitskontakt (Schließer), Phase gemeinsam für Schaltausgang A1 und A2
Schaltleistung	AC/DC 250 V, 2 A, 500 VA / 50 W
Lebensdauer	> 5•10 ⁵ Schaltspiele bei Nennlast
Entstörung	ext. RC-Glied (100 Ω – 47 nF) am Schütz vorsehen

Elektrische Sicherheit	
Schutzklasse	II, Einbaugerät im Sinne DIN EN 61010-1 Pkt. 6.5.4
Verschmutzungsgrad	2, nach DIN EN 61010-1 Pkt. 3.7.3.1 bzw. IEC 664
Messkategorie	II, nach DIN EN 61010 Anhang J bzw. IEC 664
Arbeitsspannung	300 V nach DIN EN 61010
EMV-Störaussendung	EN 61 326
EMV-Störfestigkeit	EN 61 326

vollständige Technische Daten siehe Datenblatt (3-349-382-01)

Konfigurationstool CompactConfig

Die Software (Sprachen: D, GB, F, I) läuft unter Windows XP und ermöglicht:

- On- und Offline-Konfigurieren und Parametrieren
- Speichern und Drucken von Datensätzen
- Automatische Generierung des Anschlussschaltbildes
- Online-Betrachtung des Regelprozesses
- Auslesen und Speichern der Werte aus dem Datenlogger und der Alarm-Historie
- Verwaltung von 4 Parametersätzen
- Programmierung des Programmteils (8 Programme mit je 12 Segmenten)

Zur Anwendung des Konfigurationstools benötigen Sie den IR-Adapter Z270I.

Weitere Informationen zum Zubehör und die kostenlose Software in der aktuellsten Version zum Downloaden finden Sie im Internet:

http://www.gossenmetrawatt.com (→ Produkte → Regelungstechnik → Kompaktregler → R2700)

GMC-I Messtechnik GmbH R2700-55

Erstellt in Deutschland • Änderungen vorbehalten • Eine PDF-Version finden Sie im Internet



GMC-I Messtechnik GmbH Südwestpark 15 90449 Nürnberg • Germany Telefon+49 911 8602-111
Telefax+49 911 8602-777
E-Mail info@gossenmetrawatt.com
www.gossenmetrawatt.com